

**Module LI348 : examen juin 2007.**

Durée 2h00. Notes de cours et de TD autorisées.

**Téléphones portables éteints et rangés dans vos sacs**

**Exercice 1 (5 points)**

On considère l'énoncé du problème de flot maximum du sommet source  $s = 1$  vers le puits  $p = 10$  représenté sur la figure 1. L'étiquette  $b(u), f(u)$  d'un arc  $u$  est composée de sa capacité maximale  $b(u)$  et de la valeur  $f(u)$  du flux d'un flot  $f$ .

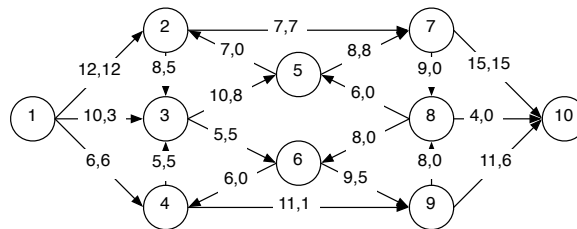


Figure 1: Un énoncé d'un problème de flot maximum et un flot initial

**Question 1 (1/5)** — Déterminer le graphe d'écart  $G_f$  du flot  $f$ .

Le graphe d'écart  $G_f$  est représenté sur la figure 2.

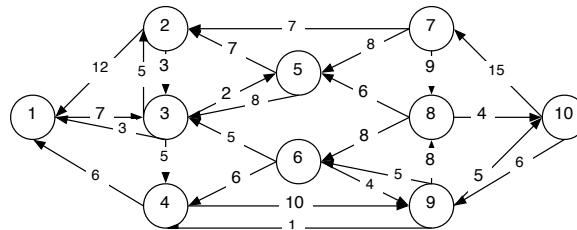


Figure 2: Le graphe d'écart  $G_f$

**Question 2 (1/5)** — Déterminer une fonction distance estimée au puits pour les sommets de  $G_f$ .

La fonction distance (valeurs en gras à côté des sommets) et les arcs compatibles (en gras pointillé) est obtenue à partir d'un parcours en largeur à partir du sommet puits sur le graphe inversé (voir figure 3).

**Question 3 (3/5)** — Utiliser l'algorithme de la distance estimée au puits à partir du flot initial de la question 1 pour déterminer un flot maximum du sommet  $s = 1$  au sommet  $p = 10$  (on donnera le graphe d'écart et la fonction distance associés à chaque itération).

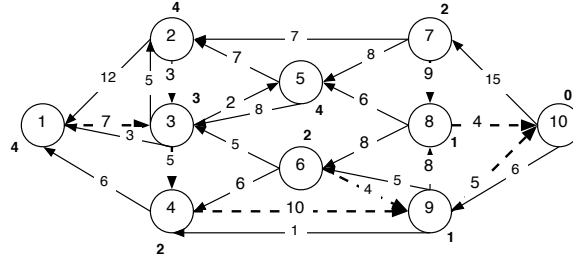


Figure 3: Fonction distance et arcs compatibles

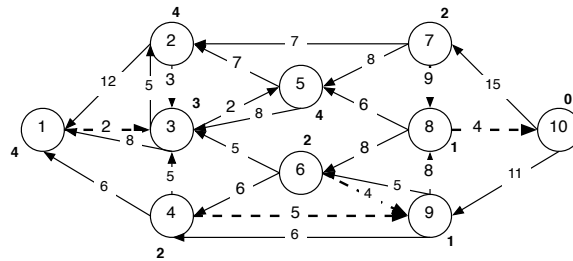


Figure 4: Graphe d'écart après la première augmentation de flot

Le nouveau graphe d'écart obtenu après la première augmentation de flot (valeur 5) est représenté sur la figure 4. les itérations suivantes sont des augmentations de distance:

- sommet 3: nouvelle distance 5 ;
- sommet 1: nouvelle distance 6;
- sommet 5: nouvelle distance 6;
- sommet 3: nouvelle distance 7;
- sommet 1: nouvelle distance 8;
- sommet 5: nouvelle distance 8;
- sommet 3: nouvelle distance 9;
- sommet 1: nouvelle distance 10.

L'algorithme se termine pour le flot optimal dont le graphe d'écart est celui de la figure 4

## Exercice 2 (17 points)

On considère le cas particulier du problème de transport où chaque fournisseur  $F_i, i \in \{1, \dots, m\}$  peut livrer directement chaque demandeur  $D_j, j \in \{1, \dots, n\}$ . Dans la suite on notera  $F$  l'ensemble  $\{F_1, \dots, F_m\}$  et  $D$  l'ensemble  $\{D_1, \dots, D_n\}$ . Le réseau de transport est donc un graphe biparti complet  $(F \cup D, A)$  où  $A$  est constitué des  $m \times n$  couples  $(F_i, D_j)$ . On note  $a_i$  la disponibilité de  $F_i$ ,  $b_j$  la demande de  $D_j$  et  $c_{ij}$  le coût unitaire de transport de  $F_i$  vers  $D_j$ . On suppose de plus que la disponibilité totale est égale à la demande totale, c'est-à-dire que  $\sum_{i \in \{1, \dots, m\}} a_i = \sum_{j \in \{1, \dots, n\}} b_j$ . Le but de l'exercice est de proposer un algorithme spécifique pour ce cas particulier de problème de transport. Dans la suite, les différentes étapes de l'algorithme seront illustrées sur la donnée représentée par le tableau suivant où le coût  $c_{ij}$  figure à l'intersection de la ligne  $F_i$  et de la colonne  $D_j$ .

	$D_1$	$D_2$	$D_3$	$D_4$	$D_5$	$a_i$
$F_1$	10	20	5	9	10	9
$F_2$	2	10	8	30	6	4
$F_3$	1	20	7	10	4	8
$b_j$	3	5	4	6	3	

**Question 1** (1/17) — Si l'on note  $x_{ij}$  la quantité transportée sur l'arc  $(F_i, D_j)$ , montrer qu'une solution optimale correspond à la résolution du programme linéaire  $PL$  suivant:

$$PL \begin{cases} \sum_{D_j \in D} x_{ij} = a_i & \forall F_i \in F \\ \sum_{F_i \in F} x_{ij} = b_j & \forall D_j \in D \\ x_{ij} \geq 0 & \forall (F_i, D_j) \in F \times D \\ \min \sum_{(F_i, D_j) \in F \times D} c_{ij} x_{ij} \end{cases}$$

Les contraintes de la première ligne expriment que la disponibilité totale de chaque fournisseur doit être livrée aux demandeurs. Les contraintes de la deuxième ligne expriment que la demande totale de chaque demandeur doit être satisfaite. Les contraintes de la troisième ligne expriment que les quantités transportées sont positives ou nulles. La fonction économique correspond au coût d'un plan de transport  $x$ .

**Question 2** (2/17) — Montrer que le programme linéaire dual  $PLD$  de  $PL$  où  $u_i$  est la variable duale associée à l'égalité  $\sum_{D_j \in D} x_{ij} = a_i$  et où  $v_j$  est la variable duale associée à l'égalité  $\sum_{F_i \in F} x_{ij} = b_j$  s'écrit :

$$PLD \begin{cases} u_i + v_j \leq c_{ij} & \forall (F_i, D_j) \in F \times D \\ \max \sum_{F_i \in F} a_i u_i + \sum_{D_j \in D} b_j v_j \end{cases}$$

Dans la colonne  $i_0, j_0$  de la matrice de  $PL$ , il y a un 1 sur la ligne associée à la contrainte  $\sum_{D_j \in D} x_{i_0 j} = a_{i_0}$  (variable duale associée  $u_{i_0}$ ), un 1 sur la ligne associée à la contrainte  $\sum_{F_i \in F} x_{i j_0} = b_{j_0}$  (variable duale associée  $v_{j_0}$ ) et de 0 partout ailleurs. Les variables duales sont non signées car les contraintes primales sont des égalités.

**Question 3** (2/17) — Utiliser le théorème des écarts complémentaires pour déterminer une condition nécessaire et suffisante pour qu'une solution  $x$  de  $PL$  et une solution  $u, v$  de  $PLD$  soient optimales.

$$\boxed{\forall (F_i, D_j) \in F \times D, x_{ij}(u_i + v_j - c_{ij}) = 0}$$

**Question 4 (3/17)** — Soit  $H$  un arbre couvrant de  $R$  (considéré comme un sous-ensemble de couples de  $F \times D$ ).  $H$  est appelé arbre-solution si le système  $S(H)$  suivant possède une solution :

$$S(H) \begin{cases} \sum_{(F_i, D_j) \in H} z_{ij} = a_i & \forall F_i \in F \\ \sum_{(F_i, D_j) \in H} z_{ij} = b_j & \forall D_j \in D \\ z_{ij} \geq 0 & \forall (F_i, D_j) \in H \end{cases}$$

Montrer que si  $S(H)$  possède une solution, alors cette solution est unique.

En déduire que si  $S(H)$  possède une solution, alors la valeur de  $x$  définie par :

$$\begin{cases} x_{ij} = z_{ij} & \text{si } (F_i, D_j) \in H \\ x_{ij} = 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

est une solution réalisable de  $PL$ .

$H$  possède au moins un arc  $(i, j)$  pendant et la valeur de  $z$  pour cet arc est définie de manière unique. On peut alors itérer ce raisonnement sur l'arbre obtenu en supprimant  $(i, j)$ . Evident puisque  $\sum_{(F_i, D_j) \in I \times J} x_{ij} = \sum_{(F_i, D_j) \in H} z_{ij} = a_i$  et  $\sum_{(F_i, D_j) \in I \times J} z_{ij} = \sum_{(F_i, D_j) \in H} z_{ij} = b_j$ .

Déterminer la solution de  $PL$  associée à l'arbre couvrant  $H$  défini par les arcs en pointillé de la figure 5 pour l'exemple numérique initial.

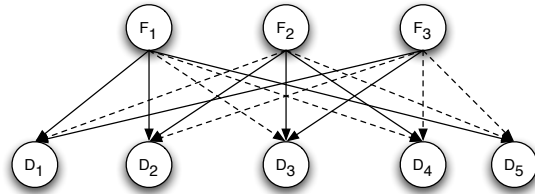


Figure 5: Un arbre-solution

Voir figure 6

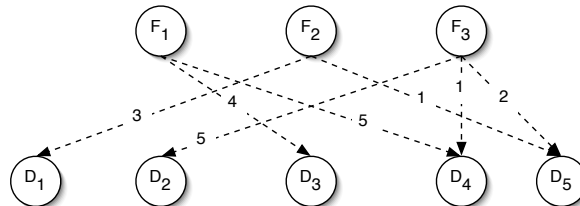


Figure 6: solution  $x$  associée à  $H$

**Question 5** (3/17) — Soit  $H$  un arbre-solution. Les valeurs de  $u, v$  associées à  $H$  sont définies comme les solutions du système  $T(H)$  suivant :

$$T(H) \begin{cases} u_i + v_j = c_{ij} & \forall (F_i, D_j) \in H \\ u_1 = 0 \end{cases}$$

Montrer que la solution de  $T(H)$  existe et est unique.

Les valeurs de  $u, v$  sont définies de manière unique sur chacun des sommets voisins de  $F_1$ . On supprime alors  $F_1$  et les arcs incidents à  $F_1$  et l'on itère le raisonnement sur chaque sous-arbre restant.

Déterminer pour l'exemple numérique initial, les valeurs de  $u, v$  associées à l'arbre-solution  $H$  de la figure 5.

Voir figure 7 (les étiquettes des arcs sont les coûts unitaires)

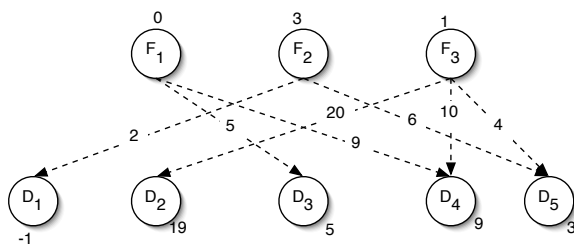


Figure 7: solution  $u, v$  associée à  $H$

Montrer, dans le cas général, que les valeurs de  $u, v$  associées à  $H$  et la solution  $x$  de  $PL$  associée à  $H$  satisfont la condition de la question 3.

En déduire que si les valeurs de  $u, v$  constituent une solution de  $PLD$ , alors  $x$  est une solution optimale.

Pour la solution primale  $x$  et la solution  $u, v$  associées à  $H$ , on a : si  $x_{ij}$  n'est pas nul, alors  $(i, j) \in H$  et  $u_i + v_j = c_{ij}$ . Les conditions de la question 3 sont donc satisfaites.

**Question 6** (3/17) — On suppose qu'il existe un arc  $(F_{i_0}, D_{j_0})$  non dans  $H$  tel que  $u_{i_0} + v_{j_0} > c_{i_0 j_0}$ . On note alors  $C = (F_{i_0}, D_{j_0}, F_{i_1}, D_{j_1}, \dots, F_{i_p}, D_{j_p}, F_{i_0})$  la liste des sommets du cycle associé à l'ajout de l'arc  $(F_{i_0}, D_{j_0})$  dans  $H$ . On pose alors :

$$\Delta = x'_{j'j'} = \min(x_{i_1 j_0}, x_{i_2 j_1}, \dots, x_{i_p j_{p-1}}, x_{i_0 j_p}).$$

et l'on définit  $x'$  par :

$$x'_{ij} = \begin{cases} x_{ij} & \text{si } C \text{ ne passe pas par l'arc } (F_i, D_j), \\ x_{ij} + \Delta & \text{si } (i, j) = (i_k, j_k) \text{ pour } k \in \{0, \dots, p\}, \\ x_{ij} - \Delta & \text{si } (i, j) = (i_{k+1}, j_k) \text{ pour } k \in \{1, \dots, p-1\} \text{ ou } (i, j) = (i_0, j_p) \end{cases}$$

Montrer que :

1.  $H' = H \setminus \{(F_{i'}, D_{j'})\} \cup \{(F_{i_0}, D_{j_0})\}$  est un arbre couvrant de  $R$ ,
2.  $x'$  est une solution réalisable de  $PL$ ,
3. pour tout  $(i, j)$  non dans  $H'$ ,  $x'_{ij} = 0$ .

$H'$ , qui est connexe et possède  $n + m - 1$  arcs est un arbre couvrant.  
 $x'$  est réalisable puisque d'une part  $x'_{ij}$  est positif ou nul par définition de  $\Delta$   
et d'autre part en chaque sommet du cycle, la somme des quantités transportées reste la même.  
Si  $(i, j) \neq (i', j')$  et  $(i, j)$  est ni dans  $H$  ni dans  $H'$  alors  $x'_{ij} = x_{ij} = 0$ .  
Si  $(i, j) = (i', j')$ , on a aussi  $x'_{ij} = 0$  par définition de  $\Delta$ .

Déterminer  $C$ ,  $\Delta$ ,  $H'$  et  $x'$  pour l'arbre-solution  $H$  de la figure 5 et l'arc  $(F_{i_0}, D_{j_0}) = (F_2, D_2)$ .

voir figure 8.

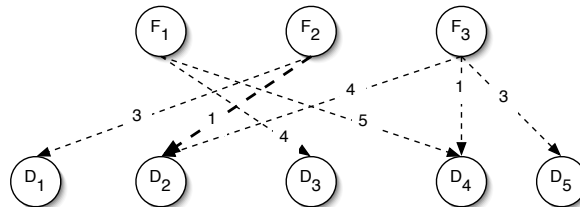


Figure 8: cycle  $C$ , arbre  $H'$  et nouvelle solution primale  $x'$

**Question 7** (2/17) — En utilisant l'égalité  $u_i + v_j = c_{ij}$  pour tous les arcs du cycle  $C$  (sauf l'arc  $(F_{i_0}, D_{j_0})$ ), montrer que :

$$cx' - cx = \Delta(c_{i_0 j_0} - u_{i_0} - v_{j_0}).$$

En déduire que si  $\Delta > 0$ , alors  $x'$  est une solution strictement meilleure que  $x$ .

Considérons comme sens de parcours du cycle celui de l'arc  $(F_{i_0}, D_{j_0})$ .  
Soit  $C^+$  l'ensemble des arcs de  $C$  parcourus dans le sens direct.  
Soit  $C^-$  l'ensemble des arcs de  $C$  parcourus dans le sens indirect.  
On a :  $cx' - cx = \Delta(\sum_{C^+} c_{ij} - \sum_{C^-} c_{ij})$ .  
Ecrivons les égalités  $u_i + v_j = c_{ij}$  pour les arcs de  $C^+$  distincts de  $(F_{i_0}, D_{j_0})$   
et les égalités  $-u_i - v_j = -c_{ij}$  pour les arcs de  $C^-$ .  
En sommant ces égalités, il vient  $u_{i_0} + v_{j_0} = c_{i_0 j_0} + \sum_{C^+} c_{ij} - \sum_{C^-} c_{ij}$ .  
Il en résulte que :  $cx' - cx = \Delta(u_{i_0} + v_{j_0} - c_{i_0 j_0})$ .

**Question 8** (1/17) — Donner un algorithme  $TRANS(m, n, a, b, c, H)$  qui, à partir d'une donnée  $(m, n, a, b, c)$  d'un problème de transport et d'un arbre-solution initial  $H$  détermine un plan de transport de coût minimum.

*TRANS*( $m, n, a, b, c, H$ );  
 $K := H$ ;  
Déterminer la solution primale  $x$  et le couple  $u, v$  associés à  $K$ ;  
Tant qu'il existe un arc  $(F_i, D_j)$  non dans  $K$  tel que  $u_i + v_j > c_{ij}$  faire  
Déterminer le cycle  $C$  associé à l'ajout de  $(F_i, D_j)$  dans  $K$ ;  
Déterminer  $\Delta$  et  $K'$ ;  
 $K := K'$ ;  
FinTantque.